File: May 27, 1986

Priority: May 27, 1985

Disclos. : Dec. 8, '96
Examination: Not Rq.

Assign. : SIEMENS AG

32 Claims

Title: Align & Fix Method of Solid and Device manufactured by using it

Look at Fig. 1 & 2 where optical fibre clamping means 4, 5, 6, 7 and laser diode chip 1 are installed on the common base 3, so the solid (optical wave guide) 2 can be aligned and fixed aginst the object 1 perfectly.

6:solder 7:semiconductor such as silicon V groove of 7 may have metalized layer 8. 4:low heat transfer fibre, upper (5) and bottom surface of which can be soldered. The both surfaces may have metalized layer.

The low heat transfer fibre 4 may be metalized glass, metalized ceramic, metal=ized quartz, stainless steel or glass—carbon.

In order to keep the height difference (thermal drift) between 1 & 2 to less than 0.05 μ m, careful selection of the material and shape of 4 is necessary.

Look at Fig. 3 where 11a & 11b are elect=
rodes to apply current to the block 7
which works as a fixing tool and also
local heater for the solder 6.
11c:temp.sensor

U-V hardning or heat curing adhesive or cement can also be applied.

Same way of fixing can be applied for the object 1 (laser diode or photo diode or I-R emission diode).

The block 7 may be detached and reused after the solder is cooled and hardend, under some special conditions.

G\$ ass-carbon is usually good for the block 7 in this case.

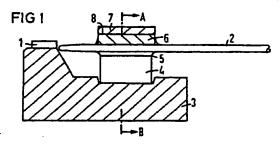
Induction heating or radiation heating or other heating may be used for the block 7.

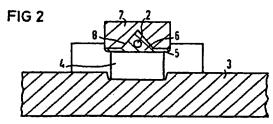
Look at Fig. 4. In this case, solid 12 is on the groove on top of the block 7. In this case, melting point of solder 6 on top of the block 7 is higher than that of solder 6 between 4 and 7. 12:spherical lens

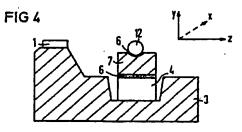
特開昭61-277908(9)

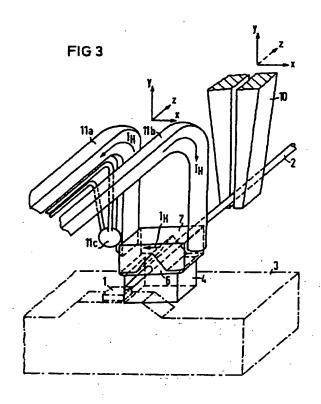
施例の斜視図、第4図はデバイスの別の実施例の 鉄断面図である。

1・・・対象物(レーザダイオード)、 2 , 12・・・ 固体 (光溶液路)、 3・・・共通の台、 4・・・ 支持点、 5・・・ 固定用材料(ろう)、 7・・・ 別の物体 (半導体)、 10・・・マニピュレータ、 11 a , 11 b・・・ 電極、 11 z・・・ 温度理定センサ。









⑩日本国特許庁(IP)

⑪特許出願公開

¹⁰ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭61-277908

@Int_Cl.4

の発

識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和61年(1986)12月8日

G 02 B 6/42 6/00

明 者

7529-2H G-7370-2H

審査請求 未請求 発明の数 3 (全9頁)

劉発明の名称 固体の調節固定方法と装置及びそれを用いて製造したデバイス

> の特 顧 昭61-122064

❷出 願 昭61(1986)5月27日

優先権主張 到1985年5月29日到西ドイツ(DE)到P3519260.7

ドイツ連邦共和国ラパースドルフ、ハインリツヒハイネシ 切発 明 者 ハンス、アルトハウス ユトラーセ11

勿発 明者 ウエルナー、クールマ ドイツ連邦共和国ミユンヘン80、パツアイレスシュトラー **セ10**

ウエルナー、シユペー ドイツ連邦共和国ホルツキルヒエン、ブルクスタラーシュ

トラーセ10

シーメンス、アクチエ の出 顋 人

ドイツ連邦共和国ベルリシ及ミユンヘン(番地なし)

ンゲゼルシヤフト

の代 理 人 弁理士 富村

1. 発明の名称 固体の調節固定方法と装置 及びそれを用いて製造した デバイス

2.特許請求の範囲

- 1) 固体(2,12) の一部を固定用材料 (8) と共に別の物体(7) の中に配置しか つ支持点(4)上に固定するようにした固体 (2.12)の調節固定方法において、固体 (2,12)を少なくとも部分的に固定用材 料(6)の中に埋め込み、この固定用材料 (6) を別の物体(7) の空所の中に埋め込 み、関体(2,12)及び/又は別の動体 (7) が固定用材料(6) の中又は上で移動 できるような護度まで別の勧体(7)を加熱 し、固体(2,12)及び/又は空所付きの 別の勧体(7)を整列し、固体(2、12) の所望の調節が達成されたときに加熱エネ ルギー供給の遊切な低級により固定用材料
- (6)を硬化するまで冷却し、それにより固 体(2,12)をその位置に固定することを 特徴とする固体の調節固定方法。
- 2) 別の物体(7) を通電により加熱すること を特徴とする特許請求の範囲第1項配載の方
- 3) 別の物体(7) を誘導により加熱すること を特徴とする特許請求の範囲第1項記載の方
- 4) 別の物体(7) を披斂熱伝導により加熱す ることを特徴とする特許請求の範囲第1項記 載の方法。
- 5) 別の物体(7) を熱ふく射により加熱する ことを特徴とする特許議求の範囲的1項記載 の方法。
- 6) まず固定用材料(8) を別の勧体(7) の空所の中に埋め込み、続いて固定用材料 (8) が軟化するまで別の物体(7) を加熱 し、続いて固体(2)を固定用材料(6)の

子 性,是不知识。

JAN CONTRACTOR

THE REPORT OF THE PROPERTY OF

中に埋め込むことを特徴とする特許額求の範囲第1項記載の方法。

- 7) 因体(2) を固定用材料(6) の中に埋め込みかつ固定用材料(6) を別の 体(7) の空所の中に埋め込み、続いて別の物体(7) を加熱し、続いて固定用材料(6) の中に埋め込んだ固体(2) を更に別の物体(7) の空所の中に埋め込んだ固体(2) を更に別の物体(6) の中に埋め込むことを特徴とする特許額求の範囲第1項記載の方法。
- 8) 固体(2) を固定用材料(6) の中に埋め込む前に、固定用材料(6) の中の固体(2) の固定を改善する被覆を固体に部分的にかぶせることを特徴とする特許請求の範囲第1項ないし第7項のいずれか1項に配載の方法。
- 9)固定用材料(8)として調節固定のために 別の物体(7)の知熱により被状に溶融する ろうを用いることを特徴とする特許請求の範

マニピュレータ(10、11a、11b)を 用いて行うことを特徴とする特許額次の範囲 第1項ないし第13項のいずれか1項に記載 の方法。

- 15) 固定用材料(8) の酸化を保設ガス吹き 付けにより助止することを特徴とする特許 水の範囲第1項ないし第14項のいずれか 1項に配敵の力法。
- 16) 空原を有する別の物体(7) を固定用材料(8) の配量のために使用することを特徴とする特許額求の範囲第1項ないし第15項のいずれか1項に配載の方法。
- 17) 固体の艮軸(z)を含みかつ固体(2) の下敷き(4)上に重直に立つ平面に関して 対称に固定用材料(8)を配分することを特 徴とする特許請求の範囲第1項ないし第16 項のいずれか1項に記載の方法。
- 18) 固体(2) を別の物体(7) と共に支持点(4) 上に固定することを特徴とする特許

A Same

囲第1項ないし第8項のいずれか1項に配載の方法。

- 10) 別の物体(7) を電源の二つの電極 (11a,11b) の間に挟み込むことを特 做とする特許請求の範囲第1項ないし第9項 のいずれか1項に記載の方法。
- 1 1) 別の物体 (7) として半導体を用いることを特徴とする特許額求の範囲第1項ないし 第10項のいずれか1項に記載の方法。
- 12)別の物体(7)として炭素体を用いることを特徴とする特許額求の範囲第1項ないし 第10のいずれか1項に配載の方法。
- 13) 別の物体 (7) の中の所望の温度を別の 物体 (7) を加熱する加熱電流により直接期 健することを特徴とする特許請求の範囲第1 項ないし第12項のいずれか1項に記載の方 法。
- 1 4) 固体 (2) の製館とかつ場合によっては 別の物体 (7) の製館とを少なくとも一つの

請求の範囲第1項ないし第17項のいずれか 1項に記載の方法。

- 19) 因体(2) の一部を固定用材料(6) と 共に別の物体(7) の中に配置しかつ支持点 (4) 上に固定する関体(2) の関節固定定 数において、二つの空間次元(x・y) で窓 全に、かつ第3の空間次元(z) で紹介的 固定用材料(6) の中に固体(2) が埋める まれ、この固定用材料が導電性の別の物体 (7) の空所の中に埋め込まれ、通電に動り 別の物体(7) を加熱するために別の物体 (7) が二つの電優(11 a, 11 b) の間 に挟み込まれていることを特徴とする固体の 関節固定数量。
- 20) 別の物体(7) が空所としてV字形線を 鍛えた半導体であることを特徴とする特許額 求の範囲的19項配載の整置。
- 2 1) 電極 (1 1 a , 1 1 b) がプライヤ形に 形成されかつマニピュレータ上に固定されて

"一个""这个数个意

いることを特徴とする特許請求の範囲第19 項又は第20項記載の装置。

- 2 2) 温度 管理 のため に 温度 測定 装置 (112) がブライヤ形の電極 (11a, 11b) 上に固定されていることを特徴とす る特許請求の範囲第19項ないし第21項の いずれか1項に記載の築置。
- 23) 固体(2) の調節のために補助の固体用 マニピュレータ(10) が用いられることを 特徴とする特許請求の範囲的1.9 項ない し 第22項のいずれか1項に配載の装置。
- 2 4)別の物体(7)の空所が、固体(2)の下敷き(4)上に垂直に立ちかつ固体(2)の長軌(2)を含む平面に関して対称であることを特徴とする特許請求の範囲第19項ないし第23項のいずれか1項に配載の装置。
- 2 5) 固体 (2) としての光導被路の部分が固定用材料 (8) と共に支持点 (4) 上に固定され、その数光導放路 (2) が別の対象的

- (1) に関して関節固定されるデバイスにおいて、支持点(4) と対象物(1) とが共通の台(3) 上に設けられることを特徴とするデバイス。
- 2 6) 光導被路 (2) が平行にその長軸 (z) の一部分で固定用材料 (6) の中に完全に埋め込まれ、この固定用材料 (6) が別の動体 (7) の空閉の中に埋め込まれ、光導被路 (2) が固定用材料 (6) 及び別の物体 (7) と共に支持点 (4) 上に固定されることを特徴とする特許請求の範囲第 2 5 項記載のデバイス。
- 27) 支持点(4) が共通の台(3) の一部であることを特徴とする特許語求の範囲第25 項又は第28項記載のデバイス。
- 2 8) 支持点(4)が低伝熱性であることを 特徴とする特許請求の範囲的25項ないし 第27項のいずれか1項に記載のデバイス。
- 2 9) 適切な材料選択と形状とにより支持点 (4) の垂直方向の無路優が対象物台 (3) の垂直方向の無路優に適合していることを 特徴とする特許請求の範囲第2 5 項ないし 第2 8 項のいずれか 1 項に配載のデバイス。
- 3 0) 対象物 (1) としてレーザダイオードを 用いることを特徴とする特許額求の範囲 第 2 5 項ないし第 2 9 項のいずれか 1 項に記 載のデバイス。
- 3 1) 対象物(1) として赤外発光ダイオードを用いることを特徴とする特許請求の範囲 第25項ないし第29項のいずれか1項に記載のデバイス。
- 3 2)対象物 (1) としてホトダイオードを用いることを特徴とする特許請求の範囲第 2 5 項ないし第 2 9 項のいずれか 1 項に記載のデバイス。
- 発明の詳細な説明
 [産築上の利用分野]

この発明は、固体の一部を固定用材料と共に 別の物体の中に配置しかつ支持点上に固定する固 体の調節固定方法と装置及びそれを用いて製造し たデバイスに関する。

【従来の技術】

この分野における技権的問題は固体を別の対 食物に対する或る定められた空間的関係に関節固 定することにある。固体を別の対象物に対する関 係において高い精度をもって関節し、そして得られた精度を保って固定し、調節の後に得られたそれぞれの位置に長期にわたって保持しなければな らないということがしばしば求められる。

例えば光導被整例えばガラスファイバはレーザダイオードに対して相対的にゼロに等しいかそれよりも大きい定められた関係で固定しなければならない。適当な光学系を用いる際には例えば光導被眩はレーザダイオードの前にゼロより大きい定められた関係を保って固定しなければならず、その酸レーザダイオードから送り出される光は光導

被路に付属している相応する光学系を経て高い効率で光源被路の中に送り込まれるべきである。 選 当な光学系として例えばガラスファイバの熔部に 記録されたテーパレンズを用いることができる。

光導被略をレーザダイオードに対し定められた には、特に光導を置いて固定する際には、特に光導を登いて固定する際には、特に光導を登した で単一モードファイバを使用する際には、位置を登録を を変性をに対する特に高い要求が出された。 その際単一モードファイバの位置精度を でまり、05 mmの公差をもって長期間安定ない ければならない。この最大公益は一40°Cの選転又は保管条件のもとで組過す ることが許されない。

用いられるそれぞれの光導被路に応じて、光導 被路の調節とその固定のために多か和少なかれ各 レーザダイオードの前の光導被路の位置精度を維 持しなければならない。

多重モードファイバ特に50gmの心直径を

ルの大半ではレーザダイオードが固有の闘支持台上に固定され、そしてこの闘支持台自体が中間固定要素を介して光導被路固定点に結合されている。その欧光導被路は金属。石英又は類似の物から成る毛管の中に又は支持点上に直接固定される。その欧光導被路の固定は下配の種々の方法により行われる。

- a)光導波路を模で支持点上に接着する。
- b) 光導被路を毛管の中に接着し、かつ毛管自体 に支持点上への接着: ろう付け、溶接などを施 す。
- c) 光導被略を金属化し次に毛管の中にろう付け し次にこの毛管自体に支持点上へのろう付けなど を集す。

別の対象物に関する光導被略のこれらの既知の全ての固定方法は多かれ少なかれ種々の大きな欠点を有する。 それは例えば次のようなものである。

1) 光導被路を支持点上に接着する際には光導波

存するグレーデッド形ファイバの場合には、 土約1μmの許容し得る調節位置公差と長期位置 公差Δ×、Δγを維持しなければならない。 例え ば5μmの心を有する単一モードファイバを使用 する場合には、土約0・05μmの許容し得る関 節位置公差及び長期位置公差Δ×、Δγを維持し なければならない。

現在利用できる機械的な及び電気機械的な調節 器具例えばステッピングモータ、圧電結晶などを 用いれば、上配調節精度を短時間で連成しかつ 数秒又は場合によっては数分を超える短い期間を れを維持することは比較的問題が無い。

しかしながら現在利用できる方法と装置とを用いても、 光導被路を十分な精度で固定し関節の後に得られたそれぞれの光導被路の位置に長期間線 持することは不可能である。

路を接着剤の硬化時間を超えて支持点上にしっかりと保持しなければならず、このことは従来の技術では±0.05μmの精度をもってしては不可能である。

- II) 種々の接着剤の長期安定性については知識がまだ十分でない。
- 四)レーザモジュール組み立ての従来の組み立て 技術により光導被路を支持点上にろう付けする にはろうの加熱のために熱気が必要であり、この 熱気はレーザダイオードのかなりの部分を一緒に 加熱するので、関節プロセス期間中のレーザダイ オードの超転は多くの場合不可能であり、そのため かにホトダイオード装置への送り込み及の かにな観察による関節は不可能であり、そのため に正確な関節は非常に困難である。
- IP) 毛管の中に固定された光導被略の溶接又はろう付けの数には特に溶接の際に冷却プロセスにあたって光導被略の著しいひずみが発生し、このひずみは±0.05μmより非常に大きい。

[発明が解決しようとする問題点]

この発明は、固体を高い精度で調節し関節の 後に得られた位置に高い長期安定性をもって固定 できるような、原配の種類の方法と装置及びそれ を用いて製造したデバイスを提供することを目的 とする。

第28項ないし第32項並びに下記の実施例に配 載されている。

この発明は、上記の欠点を動けかつ従来の方法 を著しく簡単化するような、固体特に光導被路例 えばガラスファイバのための固定方法及び調節固 定方法に応用すると有利である。

[実施例]

次にこの免明の実施例を示す図面により、 c の発明を詳細に説明する。

第1回及び第2回ではファイバ固定装置4, 5,6,7とレーザダイオードチップ1とが共通の台3上に設けられている。それにより中間要素 を用いることなく固体2を別の対象物1に対して 相対的に可能な限り最等に固定することができる。

光導被路 2 は、レーザダイオード 1 の前に定められた距離を置いて固定するために、ろう 8 例えば SaPb & s 又は他の材料から成るろうの中に埋め込まれている。可能な戻り最著の機械的なろう付け

[問題点を解決するための手段]

この目的はこの発明に基づき、固体を少なく とも部分的に固定用材料の中に埋め込み、この固 定用材料を別の物体の空所の中に埋め込み、固体 及び/又は別の物体が固定用材料の中又は上で移 動できるような温度まで別の物体を加熱し、固体 及び/又は空所付きの別の物体を整列し、固体の 所望の貨節が達成されたときに加熱エネルギー供 給の適切な低減により固定用材料を硬化するまで **治却し、それにより固体をその位置に固定する方** 法と、二つの空間次元で完全に、かつ第3の空間 次元で部分的に固定用材料の中に固体を埋め込 み、この固定用材料を導気性の疑の物体の空所の 中に埋め込み、通電により別の動体を加熱するた めに別の物体を二つの電機の脚に挟み込む装置 と、支持点と対象物とが共通の支持台上に設けら れるデバイスとにより達成される。

この発明の実施器様は特許請求の範囲第2項ないし第18項、第20項ないし第24項及び

このために支持点4のための低伝熱性材料として全属化されたガラス、金属化されたセラミック、金属化された石英又はステンレス無などのような金属が考えられる。その数熱酵愛差による光導数路の調節狂いを0.05μ皿の範囲に抑える

特開昭61-277908(6)

ために、文特点4の適切な材料選択と適切な形状とにより光導被路支持点4の垂直方向の熱膨吸(Δァ)をレーザグイオードの台3の垂直方向の熱膨受に適合させることができる。 機方向の無影要(Δx)の調節は、レーザダイオード1と光導被路2とを共通の台3上に固定することにより根本的に回避される。

範囲だけが熱せられるということが達成される。 その鉄通電の鉄の半導体 7 の損失 仕事率が加熱 のために利用され(ショットキー接触と経路抵 統)、すなわち半導体 7 は(電旋調御された) 電 額の二つの電極 1 1 a 、 1 1 b の間に快まれてい る。これらの電極 1 1 a 、 1 1 b はプライヤ状に 形成されており x 、 y 、 z 軸用マニピュレータ上 に固定されている。 温度管理のために加熱プライ ヤの一つの脚上に温度センサ 1 1 c が設けられている。 この温度センサ 1 1 c はろう付け又は溶接 又は接着されている。

半導体7はこの実施例ではシリコンチップ又は 他の半導体チップとすることができる。

電圧がプライヤ状に形成された電極 I I a 。
I I b に印加されると、一定の降伏電圧(電極
I I a , I 1 b の金属と半導体 7 との間のショット 中一接触)以上では、半導体 7 を 5 う付け程度
に加熱し得る加熱電波 I n が半導体 7 を 起て流れる。半導体 7 に対してシリコンチップを用いると

オードモジュールのケースに付属した図示されていない毛管を介して行われるか、又は光導被路 2 が支持点 4 の範囲に金属化層を有するときには支持点 4 自体のとで行われる。

光導被路の調節は液状に溶動したろう6の中で行われる。光導被路2は調節プロセスの終了の際にろう8の治却と硬化により固定される。その際支持点4の高さは調節遊散の唯一の展界を形成し、しかしこの展界は相応の高さ公差によりあらかにめ決定できる。

別の物体7は光導数路の固定用補助体として用いられ、また同時に光導数路固定用ろう6の溶融のための無額として用いられる。

この方法においては、そのため一般にレーザダイオード1もまた一緒に熱せられるような外部の 熱額により、例えば加熱ガスにより、アークにより、加熱プレス選などによりろう6が溶融される ことは必要でない。それどころかこの方法では 2方向に関しては光導被路2のろう8が存在する

きは呼伏電圧は約80 V であり、ろう付け温度に加熱するために約10 m A ないし20 m A の加熱 電流が必要である。この場合には電圧額は電流額 御されて必要な電圧を加熱のために必要な電流に 合わせて調節されることが重要である。それで半 連体7の中の所望の温度が加熱電流により直接額 御され、かつ温度センサ11 c により監視される。

光導被路2の埋め込みのために必要なろう6は 金属化された半導体7の前ろう付けによりそれぞ れ所望の量を提供される。この際支持点4は同様 にその上面を同種のろうによりろう付けされている。

関節ろう6の中に光導被路2を埋め込むために半導体7に詰めたろう6は、主として電極11a,11bから成る加熱プライヤを用いて上述のように溶融され、そして半導体7は加熱プライヤが固定されたマニピュレータを用いて熱い状態で光導被路2の上にかぶせられる。

溶融したろう 6 は光導数路 2 を囲み、又は光導 被路2の金属化層が無い場合には光導被路2を擱 らし、かつ支持点4の上面上と場合によっては固 定個所の範囲において光導被路2の周りとに置か れた残りのろうと結合するので、それにより光彩 故路2の完全なろう埋め込みが行われる。その際 一方では付随して起こるろうの酸化が保護ガス吹 き付けにより防止でき、一様なろうの分散が被状 のろうの中でx方向とy方向とを組み合わせた方 向に半導体でを動かすことにより達成される。電 極11aと11bとが付属している加熱プライヤ 用マニピュレータを用いれば、半導体でのV字形 講をエーリー2方向に最暮に光導被路2に整列す ることが液状のろう状態において可能であり、又 は半導体?が光導波路2の震節の際に補助の光導 彼路用マニピュレータ10を介して再講節できる ので、例えば光導波路2と半導体7のV字形構と 女給点4との間のできる限り一様でかつ狭いろう 隙間が生じ、それにより良好な長期安定性が得ら

れる.

光導被路2の原望の調節位置が得られた場合には、関節ろう8は加熱電流を適切に低減することにより遅滞なくかつ適切に冷却硬化され、それにより光導被路2は関節位置に固定される。この場合ろう溶融強調節プロセスは任意に繰り返すことができる。

最終的な光導敏路の固定の際には電極11 a . 1 1 b を有する加熱プライヤは半導体7に負荷を 与えることなく開放され、そして光帯敏路固定装 截 4 . 5 . 6 . 7 は加熱プライヤ用マニピュレー タから切り離される。同様のことが補助の光導被 路用マニピュレータ10 に対しても成立する。

ろうの代わりに無外線硬化可能な又は熱硬化可能な技績和又はセンメントを用いるときには、 V 字形譜を備えた半導体 7 が披着剤の配量のために使用される。なぜならば光導披路 2 の安定性のためには、固定用材料 6 の絶対量と、光導披路 2 の軸を含む下張き上に垂直に立ちかつ光導披路 2 の軸を含む

平面に関して対称的な固定用材料6の一級な分布が、光導被路2の周りに得られることが非常に重要だからである。

一般に前記の方法は他の同様なデバイスの場合にも採用される。例えば対象物1とレて赤外発光
グイオード又はホトゲイオードを用いることができる。前記の方法はまた、例えば別の対象物に関
して高い精度で貨節し大きい最期安定性をもって関
固定しなければならない線又はその他の対象物の関節固定のためのような、他の関節固定装置においても採用することができる。

この発明に対しては別の物体でが固体2の思い対しては別の物体でが固体2の思いがある。 多の辞融のための無額として働くということがが 要である。従ってこの方法の終りに硬化される固 定用材料6と強固な結合に至ることなしに別の物 体でがこの特性を満足するときには、固定用材料 6の硬化の後に加熱プライヤと共に他の物体でを 再び切り離すことができる。その際更に別の 7を加熱プライヤの構成部分とすることができ る。別の物体?はこの特性を換たすために必ずし も半導体である必要はない。固定用材料8の硬化 の後に再び切り離し得るかかる別の物体7として 例えば熱陰極のための加熱装置として知られてい るようなガラス状カーポンを用いることができ、 このガラス状カーボンはその空間的に異方性の電 子被送特性のためにその他の機械的及び物理的特 性が良好な場合には高い熱容量を提供することが できる。場合によっては固定用材料8の硬化の後 に別の物体7の切り離しを可能にする表面被覆を 補助的に備えてかかる別の物体7の空所の違切な 表面処理を行えば、別の物体では硬化した固定用 材料6から再び切り離すことができる。かかる被 夏、何えば滋若又はスパックリングなどによりか ぶせることができる硬い滑らかな薄い層の特性は 専門室によく知られている。

この発明の重要な特徴は、低伝熱性の支持点 4 を使用した場合に固体 2 のごく近くの問題だけが

固定用材料 6 と共に高い温度にもたらされるということである。 支持点 4 自体が 台 3 の構成部分であるときには、台 3 全体が低伝熱性の材料から成るときにこの是所が得られる。

支持点4と対象物1とは別の基板上に配置する ことができる。 固定用材料 5 としてはいずれの場 合にもろう並びに接着剤を用いることができる。

在する固定用材料 8 から成る層よりも高い融点を持っている固定用材料により固定されることができる。それにより別の物体 7 の加熱の鉄に支持点 4 と別の物体 7 との間の固定用材料 6 の層は液状に溶験するけれども、しかしながら固体 1 2 と別の物体 7 との間の固定用材料 6 はかかる温度では液状に溶験しないということが連成される。

直接の接触無伝導状態にあり別の動体でを適宜加 熱する加熱装置によっても行うことができる。例 えばはんだごて先端のような装置を分解可能に別 の物体で上に載せることができる。別の物体では 通電によらないで加熱されるあらゆる場合に加熱 プレス型として作用する。

第4図は第1図に示す機断面図と類似したこの発明に基づく別の実施例の機断面図を示す。別の物体7として凹所(へこみ、講)を輸えた物体も用いることができ、その際域部の凹所は固体2又は固体12の製施固定のために用いられる。第4図においては別の物体7の凹所が上に向いて対り、例えばレンズ、第4図の場合には球面レンズ12を支持している。その設このレンズ12は別の物体7に独固に結合されている。それにより第4図における別の物体7の関節固定を介して間彼的に固体12を関節固定できる。

例えば別の物体7の凹所の中の固体12は、 第4図において支持点4と別の物体7との間に存

がこの中間空間の内部に引き込まれることにより、実際上間定用材料 6 を追加すること無く行うことができる。

別の物体では第4図において固定用材料6を液状に溶験するためにこの固定用材料Bに加熱エネルギーを移すための補助体として働く。

支持点4と別の物体7との間の中間空間における固定用材料8は0・1 mmないし0・2 mmの程度の厚さとすることができる。固体1 2 として球レンズを用いる場合にはこの固体の直径は500 mmとすることができる。固体1 2 が球レンズでありこの球レンズの中心が対象物 1 から焼散して放射される光束を球レンズにより平行な光束に形成することができる。

4. 図頭の簡単な説明

第1回はこの発明に基づくデバイスの一実施 例の維新面図、第2回は第1回に示すデバイスの 維新面図、第3回はこの基明に基づく数量の一字

特開昭61-277908(9)

施例の斜視図、第4図はデバイスの別の実施例の 縦断面図である。

1・・・対象 (レーザダイオード)、 2, 12・・・固体(光導被略)、 3・・・共通の 台、 4・・・支持点、 6・・・固定用材料 (ろう)、 7・・・別の物体(半導体)、 10・・・マニピュレータ、 11 a, 11 b・

